

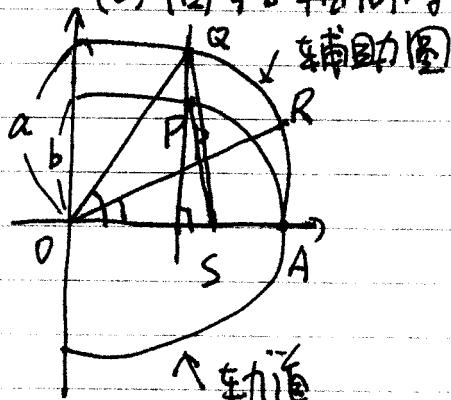
Kepler 问题.

§1. Kepler 方程.

Kepler 定律:

(1) 行星运动轨道是椭圆，太阳位于其焦点.

(2) 向径扫同时时间内扫过的面积相同. (3) 用各



- S: 太阳.
- P: 行星.
- A: 近日点.
- Q: P 在 辅助圆上的投影.

(见后文)

• R: 辅助圆上一点, 使扇形 AOR 的面积等于不完整扇形 ASQ 的面积
 $E = \angle AOP$. $M = \angle AOR$

$$\text{由投影关系 } S_{ASP} = \frac{b}{a} S_{ASQ} = \frac{b}{a} S_{AOR} = \frac{ab}{2} M.$$

由 K(2). $M = \alpha t$. 另一方面, $S_{ASQ} = S_{AOQ} - S_{SOQ}$, 于是

$$\frac{a^2}{2} M = \frac{a^2}{2} E - \frac{a^2}{2} e \sin E \Rightarrow M = E - e \sin E.$$

这就是 Kepler 方程. 有了 E 之后, P 的坐标为

$(a \cos E, b \sin E)$. 在实际应用中, 由 t 定出 M , 然后解 E 方程得 E , 最后得 P 的位置.

这里主要的困难是如何解 E 方程. 在实际问题中, $\alpha e < 1$, 并且比较接近 0. 所以可以认为解可以展开为 e 的级数. 即 $E(M) = E_0(M) + e E_1(M) + e^2 E_2(M) + \dots$

代入 E 方程并比较 e^k 的系数可得:

2

$$E_0 = M, E_1 = \sin M, E_2 = \sin M \cos M, \cancel{E_3}$$

$$E_3 = (\omega_3^2 M - \sin^2 M) \sin M, \cancel{E_3}$$

$$E_4 = \sin M \cos^3 M - \frac{5}{3} \sin^3 M \cos M, \dots$$

Q: $E_k(M)$ 有通式吗? 见 §3.

2. Newton 定律

以太阳为原点建立直角坐标系, 由牛顿定律可得

$$\ddot{x} = -\frac{k}{r^3} x, \quad \ddot{y} = -\frac{k}{r^3} y, \quad k = GM_S.$$

换成极坐标 $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta, \ddot{r}, \dot{\theta}$

$$\ddot{x} = \ddot{r} \cos \theta - r \sin \theta \dot{\theta}, \quad \ddot{y} = \ddot{r} \sin \theta + r \cos \theta \dot{\theta}.$$

$$\ddot{x} = \ddot{r} \cos \theta - 2r \sin \theta \dot{\theta} - r \sin \theta \dot{\theta}^2 - r \cos \theta \dot{\theta}^2 = -\frac{k}{r^2} \cos \theta$$

$$\ddot{y} = \ddot{r} \sin \theta + 2r \cos \theta \dot{\theta} + r \cos \theta \dot{\theta}^2 - r \sin \theta \dot{\theta}^2 = -\frac{k}{r^2} \sin \theta.$$

$$\ddot{x} \cos \theta + \ddot{y} \sin \theta \Rightarrow \ddot{r} - r \dot{\theta}^2 = -\frac{k}{r^2}. \quad (*)$$

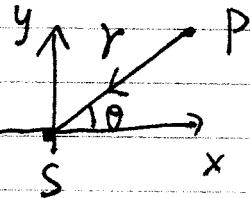
$$\ddot{y} \cos \theta - \ddot{x} \sin \theta \Rightarrow 2\dot{r}\dot{\theta} + r\ddot{\theta} = 0. \Rightarrow (r^2\ddot{\theta}) = 0. \quad (**)$$

$$(*) \cdot \dot{r} + (**) r\ddot{\theta} \Rightarrow \left(\frac{1}{2}(r^2 + r^2\dot{\theta}^2) - \frac{k}{r} \right) = 0.$$

记 $L = r^2\dot{\theta}$. $E = \frac{1}{2}(r^2 + r^2\dot{\theta}^2) - \frac{k}{r}$, 分别是系统的角动量与能量. 特别地, \downarrow 动能

$$E = \frac{1}{2}(r^2 + r^2 \cdot \left(\frac{L}{r^2}\right)^2) - \frac{k}{r} = \frac{1}{2}r^2 + \frac{L^2}{2r^2} - \frac{k}{r}. \quad (**)$$

\uparrow 离心势. \uparrow 引力势.



Plan:

3

由(*3)解 $r(t)$, 再由 L 定义得 $\theta(t)$.

将(*3)改写为

$$\left(\frac{dr}{dt}\right)^2 = 2E + \frac{2k}{r} - \frac{L^2}{r^2} \quad | \text{ 右边} \geq 0, \text{ 对于给定的 } E, L, \text{ 这条件决定了 } r \text{ 的范围.}$$

(4)

Case 1. 若 $E < 0$, 则由(4)右边=0 可解得两个根 $0 < r_1 < r_2$. 它们分别是近日点与远日点. 因为轨道有界, 所以叫束缚态.

Case 2. 若 $E > 0$, 则(4)右边=0 只有一个正根 r_{\min} . r 的取值范围是 $r > r_{\min}$. 此时轨道无界, 可叫游离态.

我们只考虑束缚态. 首先解得 (设 $E' = -E > 0$)

$$r_1 = \frac{k - \sqrt{k^2 - 2E'L^2}}{2E'}, \quad r_2 = \frac{k + \sqrt{k^2 - 2E'L^2}}{2E'}.$$

它们应该满足 $r_1 = a(1-e)$, $r_2 = a(1+e)$. 由此可得

$$a = \frac{k}{2E'}, \quad e = \sqrt{1 - \frac{2E'L^2}{k^2}}. \quad (k^2 \geq 2E'L^2).$$

由(4)可得

$$dt = \frac{dr}{\sqrt{-2E' + \frac{2k}{r} - \frac{L^2}{r^2}}} \Leftrightarrow L dt = \frac{dr}{\sqrt{-(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_1})(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_2})}}$$

设 $r = a(1 - e \cos \xi)$, 代入上式右边得元得

$$\frac{L}{ab} dt = (1 - e \cos \xi) d\xi \Rightarrow \frac{L}{ab} (t - t_0) = \xi - e \sin \xi$$

这就是第3步. 接下来考虑角度 θ .

$$\left(\frac{dr}{dt}\right)^2 = -L^2 \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_1}\right) \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_2}\right), \quad r^2 \frac{d\theta}{dt} = L$$

4

$\frac{dr}{dt}$
消去 $\frac{dt}{dr}$

$$\frac{1}{r^2} \left(\frac{dr}{d\theta} \right)^2 = - \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_1} \right) \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_2} \right). \quad \text{若 } u = \frac{1}{r}, \text{ 则有}$$

$$\left(\frac{du}{d\theta} \right)^2 = - \left(u - \frac{1}{r_1} \right) \left(u - \frac{1}{r_2} \right) \quad \text{于是 } \left(\frac{du}{d\theta} \right) u(0) = \frac{1}{r_1}$$

$$\theta = \int_{r_1}^r \frac{du}{\sqrt{-\left(u - \frac{1}{r_1} \right) \left(u - \frac{1}{r_2} \right)}} = \dots = \arcsin \frac{\frac{1}{r} - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{r_1} + \frac{1}{r_2} \right)}{\frac{1}{2} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)} - \frac{\pi}{2}.$$

或写为 $r = \frac{a(1-e^2)}{1+e \cos \theta}$. 所以是椭圆.

$$\text{利用 } r = a(1-e \cos \xi) \text{ 可得 } \cos \theta = \frac{\cos \xi - e}{1 - e \cos \xi},$$

于是 $x = a(\cos \xi - e)$, $y = b \sin \xi$. 利用三角公式亦可将 $\tan \frac{\theta}{2} = \sqrt{\frac{1+e}{1-e}} \tan \frac{\xi}{2}$.

最后一个问题是周期

$$T = 2 \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{-L^2 \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_1} \right) \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_2} \right)}} = 2 \int_0^\pi \frac{ab}{L} (1 - e \cos \xi) d\xi$$

$$= \frac{2\pi}{L} ab. \quad \left(a = \frac{k}{2E}, b = a\sqrt{1-e^2} = \frac{L}{\sqrt{2E}} \right)$$

$$= \frac{\pi k}{E' \sqrt{2E'}} \Rightarrow \frac{a^3}{T^2} = \frac{k}{4\pi^2}. \quad \text{这是 K(B).$$

5

§3 Lagrange 反演公式.

$$\text{圆到 } k \text{ 方程 } M = E - e \sin E, E(M) = \sum_{k=0}^{\infty} e^k E_k(M).$$

$$E_0 = M, E_1 = \sin M, E_2 = \sin M \cos M, \dots$$

$$\text{Lagrange 发现: } E_k(M) = \frac{1}{k!} (\sin^k M)^{(k-1)}, k \geq 1.$$

由此导出 Lagrange 反演公式.

设 $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ 为一光滑函数. 考虑隐函数方程

$$F(x, y, z) = x + y f(z) - z = 0, \quad F_z = y f'(z) - 1.$$

只要 $|f'(z)| \leq M$, $|y| < \frac{1}{M}$, 则 $F_z \neq 0$, 于是存在函数.

$$z = z(x, y). \quad \text{且} \quad z_x = \frac{1}{1 - y f'(z)}, \quad z_y = \frac{f(z)}{1 - y f'(z)}.$$

\exists 使得 z 为一光滑函数 $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$.

$$\partial_y^k (g(z(x, y))) = \partial_x^{k-1} \left(g'(z(x, y)) f(z(x, y))^k z_x(x, y) \right).$$

(证明): $k=1$ 时

$$\partial_y (g(z)) = g' z_y = g' \cdot f \cdot z_x = 2^0 (g' \cdot f \cdot z_x) \quad \checkmark.$$

设 k 时成立, 则 $k+1$ 时情形

$$\partial_y^{k+1} (g(z)) = \partial_y \partial_x^{k-1} \left(g(z) f(z)^k z_x \right)$$

$$= \partial_x^{k-1} \left(\partial_z (g(z) f(z)^k) \cdot f' z_x \cdot z_x + g'(z) f(z)^k (f z_x)_x \right)$$

$$= \partial_x^k (g'(z) f(z)^{k+1} z_x) \quad \square.$$

$$\text{从而 } \partial_y^k (g(z(x, y))) \Big|_{y=0} = \partial_x^{k-1} (g'(x) f(x)^k). \quad (k \geq 1)$$

$$\Rightarrow g(z(x, y)) \underset{k=1}{\sim} g(x) + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{y^k}{k!} \partial_x^{k-1} (g'(x) f(x)^k).$$

接下來 Lagrange 微差式

$$E_1 = \sin M, E_2 = \frac{1}{2} \sin 2M, E_3 = \frac{1}{8} (-\sin M + 3 \sin 3M),$$

$$E_4 = \frac{1}{16} (-\sin 2M + 2 \sin 4M), E_5 = \frac{1}{384} (2(1) - 8(3) + 125(5)), \dots$$

所以之後有 $E = M + \sum_{n=1}^{\infty} b_n(e) \sin(nM)$. (*F)

Q: $b_n(e)$ 是什麼?

§4. Bessel 函數.

由 (*F) 及 $M = E - e \sin E$, 有

$$e \sin E = \sum_{n=1}^{\infty} b_n(e) \sin(nM). \quad \text{Bessel 独立地發現 Fourier 函數, 他斷言}$$

$$b_n(e) = \frac{2}{\pi} \int_0^\pi e \sin E \cdot \sin(nM) dM$$

$$= \frac{2}{\pi} \left[-e \sin E \frac{\cos nM}{n} \Big|_0^\pi + \frac{1}{n} \int_0^\pi \cos nM \frac{e \cos E}{E'(M)} dM \right]$$

$$= \frac{2}{n\pi} \int_0^\pi \cos nM (E'(M) - 1) dM = \frac{2}{n\pi} \int_0^\pi E'(M) \cos nM dM.$$

$$= \frac{2}{n\pi} \int_0^\pi \cos n(E - e \sin E) dE$$

若定義 $J_n(x) = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \cos(n\theta - x \sin \theta) d\theta$, 則

$b_n(e) = \frac{2}{n} J_n(ne)$. $J_n(x)$ 滿足如下 ODE:

$$x^2 J_n''(x) + x J_n'(x) + (x^2 - n^2) J_n(x) = 0.$$

$\frac{1}{k!}$ 的解可由幂级数法解出：

$$J_n(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{k!(k+n)!} \left(\frac{x}{2}\right)^{2k+n}. \quad \text{它们给出}$$

$$b_1(e) = e - \frac{1}{8}e^3 + \frac{1}{192}e^5 - \dots, \quad b_2(e) = \frac{e^2}{2} - \frac{e^4}{6} + \dots, \dots$$

与 Lagrange 的初步结果一致。

§ 5. 微扰问题

在体力学问题中，由于其它星体的影响，引力势并不完全精确的 $V = -\frac{k}{r}$ ，而是可能带有一定微扰运动：

$$V(r) = -\frac{k}{r} + \varepsilon V_1(r, \theta, t). \quad \text{相应的轨道仍是 Kepler 轨道的微小形变}$$

在本节中我们考虑最简单的扁形 $V_1 = V_1(r)$ ，由守恒律：

我们仍有 $r^2 \dot{\theta} = L$. $\frac{1}{2} \dot{r}^2 = E + \frac{k}{r} - \varepsilon V_1 - \frac{L^2}{2r^2}$ ，于是有

$$d\theta = \frac{(L/r^2)dr}{2(E + \frac{k}{r} - \varepsilon V_1(r)) - \frac{L^2}{r^2}}$$

当 $\varepsilon = 0$ 时，应有

$$2\pi = 2 \int_{r_1}^{r_2} \frac{L/r^2 dr}{\sqrt{2(E + \frac{k}{r}) - \frac{L^2}{r^2}}}. \quad \text{记}$$

$$\Phi(\varepsilon) = 2 \int_{r_1(\varepsilon)}^{r_2(\varepsilon)} \frac{L/r^2 dr}{\sqrt{2(E + \frac{k}{r} + \varepsilon V_1(r)) - \frac{L^2}{r^2}}} = 2\pi + \varepsilon \Phi + \dots$$

我们的目标是求出 Φ ，或 $\frac{d\Phi}{d\varepsilon}|_{\varepsilon=0}$.

将 Φ 的被扰函数记为 $f(\varepsilon)$ ， Φ 是关于参数 ε 的光滑函数，所以应有

$$\frac{1}{2} \frac{d\Phi}{d\varepsilon} = \frac{d r_2}{d\varepsilon} f(r_2) - \frac{d r_1}{d\varepsilon} f(r_1) + \int_{r_1(\varepsilon)}^{r_2(\varepsilon)} \frac{df}{d\varepsilon} dr.$$

但是注意到 r_1, r_2 , 实际上是 $f(r)$ 的分母的零点, 所以上面的前两项都是无法计算的. 第三项其实也是发散的. 所以我们必须用其他方法处理这个问题.

设 $g(r) = \int_{r_1(\xi)}^{r_2(\xi)} \sqrt{2(E + \frac{k}{r} - \epsilon U(r)) - \frac{L^2}{r^2}} dr$, 则有

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial L} \left(\int_{r_1(\xi)}^{r_2(\xi)} g(r) dr \right) &= \frac{\partial r_2}{\partial L} g(r_2) - \frac{\partial r_1}{\partial L} g(r_1) + \int_{r_1}^{r_2} \frac{\partial g}{\partial L} dr \\ &= \int_{r_1}^{r_2} -\frac{\frac{\partial L}{\partial r}}{r^2} dr = - \int_{r_1}^{r_2} f(r) dr. \end{aligned}$$

所以又有

$\frac{\partial E}{\partial L} = -2 \frac{\partial}{\partial L} \int_{r_1}^{r_2} g(r) dr$, 于是有

$$\boxed{\frac{\partial E}{\partial L}} = -2 \frac{\partial}{\partial L} \left[\frac{d r_2}{d \xi} \Big|_{\xi=0} g(r_2) - \frac{d r_1}{d \xi} \Big|_{\xi=0} g(r_1) + \int_{r_1}^{r_2} \frac{d g(r)}{d \xi} \Big|_{\xi=0} dr \right]$$

$$= +2 \frac{\partial}{\partial L} \left[\int_{r_1}^{r_2} \underbrace{r U_1(r) dr}_{\frac{dr}{\sqrt{2(E + \frac{k}{r} - \epsilon U(r)) - \frac{L^2}{r^2}}}} \right]$$

$$\text{利用 } r = P((1 + e \cos \theta)) \text{ 或 } \frac{dr}{\sqrt{2(E + \frac{k}{r} - \epsilon U(r)) - \frac{L^2}{r^2}}} = \frac{r^2 d\theta}{L}$$

$$= +2 \frac{\partial}{\partial L} \left(\frac{1}{L} \int_0^\pi r^2 U_1(r) d\theta \right).$$

这就是径向微扰下角速度公式.

$$\text{例如 } U_1 = \frac{e^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{3}} \cdot 121 \quad r = \frac{L^2/k}{1 + e \cos \phi}$$

$$\Phi_1 = +2 \frac{\partial}{\partial L} \left(\frac{1}{L} \int_0^\pi \frac{e^{\frac{1}{2}}}{r} d\theta \right) = +2 \frac{\partial}{\partial L} \left(\frac{\pi e^{\frac{1}{2}} k}{L^3} \right) = \frac{6\pi e^{\frac{1}{2}} k}{L^4}.$$

更一般地, 记 $U^{(k)} = \frac{1}{r^k}$, 则有

$$\Phi_1^{(2)} = -\frac{2\pi k}{L^2}, \quad \Phi_1^{(3)} = -\frac{6\pi k}{L^4}, \quad \Phi_1^{(4)} = -\frac{(15k^2 + 6EL^2)}{L^6} \pi e^{\frac{1}{2}}$$

$$\Phi_1^{(5)} = -\frac{\pi k}{L^8} (35k^3 + 30EL^2), \quad \Phi_1^{(6)} = \dots$$

一般的表达式较复杂. 在实际应用中, 因为 e 很小, 所以可以只关心 $e \approx 0$ 的情况. 记 $R = \sqrt{1 + \frac{2EL^2}{k^2}}$. 则取 $E = -\frac{k^2}{2L^2}$, 此时有通式:

$$\Phi_1^{(l)} = -l(l-1)\pi \frac{k^{l-2}}{L^{2l-2}}. \quad (\text{此式有另一种推导方法.})$$

原始的 Kepler 问题可视为径向的振荡和角向的转动的复合. 在圆轨道时, $r = r_0$, r_0 为 $V_{\text{eff}}(r) = 0$ 的解.

$$V_{\text{eff}} = -\frac{k}{r} + \frac{L^2}{2r^2}. \quad V_{\text{eff}}' = \frac{k}{r^2} - \frac{L^2}{r^3} \Rightarrow r_0 = \frac{L^2}{k}. \quad E_0 = V_{\text{eff}}(r_0).$$

当 $e \approx 0$ 时, 径向为 r_0 附近的微振荡. 设 $E = E_0 + \delta$.

$$\frac{1}{2} \dot{r}^2 = E - V_{\text{eff}}(r) = (E_0 + \delta) - (E_0 + \frac{1}{2} V_{\text{eff}}''(r_0)(r - r_0)^2 + O(r - r_0)^3)$$

考虑 O 项, 可得微振荡周期

$$T = 2 \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{2(E - V_{\text{eff}}(r))}} = 2 \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{2\delta - \frac{V_{\text{eff}}''(r_0)}{2}(r - r_0)^2}}$$

$$\text{设 } V_{\text{eff}}''(r_0) = a. \quad \text{则 } r_{1,2} = r_0 \pm \sqrt{\frac{2\delta}{a}}. \quad \text{于是}$$

$$u = \frac{q}{\sqrt{2s}}(r - r_0) \quad (1)$$

$$T = 2 \int_{r_0}^{r_1} \frac{dt}{\sqrt{2s - a(r-r_0)^2}} = \frac{2}{\sqrt{a}} \int_{-1}^1 \frac{du}{\sqrt{1-u^2}} = \frac{2\pi}{\sqrt{a}} = \frac{2\pi}{\sqrt{U''_{\text{eff}}(r_0)}}$$

注意与 δ 无关。

在时间 T 内转过的总角度为

$$\Phi = T \cdot \dot{\theta} = \frac{2\pi}{\sqrt{U''_{\text{eff}}(r_0)}} \cdot \frac{L}{r_0^2} \quad \text{在 Kepler 带形}$$

$$= \frac{2\pi}{\sqrt{-2 \frac{k}{r_0^3} + 3 \frac{L^2}{r_0^4}}} \cdot \frac{L}{r_0^2} = \frac{2\pi}{\sqrt{-2 \frac{k^4}{L^6} + 3 \frac{k^4}{L^6}}} \cdot \frac{(L^2/r_0)^2}{(L^2/r_0)^2} = 2\pi$$

或者说径向振动频率与角向频率刚好相等。

若势能为 $U(r) = -\frac{k}{r} + \frac{L^2}{2r^2} + \frac{\epsilon}{r^3} = U_0(r) + \epsilon U_1(r)$, 则
圆轨道的半径变为 $r(\epsilon) = r_0 + \epsilon r_1$, 其中 $r_1 = -U'_1(r_0)/U''_0(r_0)$, 于是

$$\Phi = \frac{2\pi}{\sqrt{(U''_0(r_0 + \epsilon r_1) + \epsilon U''_1(r_0 + \epsilon r_1)) (r_0 + \epsilon r_1)^2}} + O(\epsilon)$$

$$= \sqrt{U''_0(r_0) \left(1 + \epsilon \frac{U''_0(r_0) r_1 + U''_1(r_0)}{U''_0(r_0)} \right)} \cdot \frac{L}{r_0^2} \frac{1}{(1 + \frac{\epsilon r_1}{r_0})^2} + O(\epsilon)$$

$$= 2\pi \left(1 + \frac{\epsilon}{2U''_0} \left((U'''_0 + \frac{U'_1}{U''_0}) U''_1 + \frac{2\epsilon}{r_0} \left(+ \frac{U'_1}{U''_0} \right) \right) \right) + O(\epsilon)$$

$$= 2\pi + \epsilon \left(\frac{U'''_0 U'_1}{(U''_0)^2} - \frac{U''_1}{U''_0} + \frac{4U'_1}{h U''_0} \right) \pi + O(\epsilon)$$

将 U_0 与 U_1 的具体形式代入可得

$$\Phi_1 = -l(l-1) \frac{k^{l-2}}{l^{2l-2}} \pi, \quad \text{与之前的结果一致.}$$

最后, 如果不关心具体的常数, 只想知道通数量级还可用量纲分析法. 考虑 $E = \frac{1}{2} m v^2 - \frac{k}{r} + \frac{c}{2mr^2} + \frac{\epsilon}{r^3}$, 则有

$$[L] = 4 \text{ 克} \cdot \text{米}^2 \cdot \text{秒}^{-1}, \quad [k] = 4 \text{ 克} \cdot \text{米}^3 \cdot \text{秒}^{-2}, \quad [E] = \text{千克} \cdot \text{米}^{l+2} \cdot \text{秒}^{-2}.$$

又既然为爱因斯坦形式 $E\Phi_1 = c L^a k^b m^c \epsilon$ (为常数), 于是有

$$a+b+c+l=0, \quad 2a+3b+(l+2)=0, \quad -a-2b-2=0 \quad (\Phi_1=1).$$

$$\Rightarrow a=2-l, \quad b=l-2, \quad c=l-1 \quad \text{所以有}$$

$$\Phi_1 = c \cdot \frac{k^{l-2} m^{l-1}}{L^{2l-2}}. \quad \text{与上述分析一致.}$$

§6 史瓦西黑洞.

广义相对论的基本思想可以用两句话概括: 1. 物质告诉时空如何弯曲, 2. 空告诉物质如何运动. 前者即 Einstein 的引力场方程, 后者则是 Riemann 几何中的测地线方程. 我们本节中看一下后者是如何求解的.

先看一个简单的例子. $x^i = x^i(t)$ 是空间 \mathbb{R}^m 中的一条曲线, 则它的长度可通过如下定积分计算: $L = \int_{t_0}^{t_1} \left(\sum_{i=1}^n (\dot{x}^i)^2 \right)^{\frac{1}{2}} dt$. 当没有外力约束时, 可知直

线最短, 即 $x^i = x_0^i + q^i t$.

若限制曲线必须取在某曲面上, 设曲面的参数方程为 $x^i(q)$. $q = (q^1, \dots, q^n)$, 则曲线可由 $q^i = q^i(t)$ 给出. 此时

$$\begin{aligned} L &= \int_{t_0}^{t_1} \left(\sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial x^i}{\partial q^\alpha} \dot{q}^\alpha \right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} dt \\ &= \int_{t_0}^{t_1} \left(\sum_{\alpha=1}^n \left(\sum_{i=1}^n \frac{\partial x^i}{\partial q^\alpha} \frac{\partial x^i}{\partial q^\beta} \right) \dot{q}^\alpha \dot{q}^\beta \right)^{\frac{1}{2}} dt. \end{aligned}$$

12

$$\text{若记 } g_{\alpha\beta}(q) = \sum_{i=1}^m \frac{\partial q^i}{\partial q^\alpha} \frac{\partial q^i}{\partial q^\beta}, \text{ 则有}$$

$$L = \int_{t_0}^{t_1} (g_{\alpha\beta}(q) \dot{q}^\alpha \dot{q}^\beta)^{\frac{1}{2}} dt \quad (\text{*)} \quad \text{所以曲线长度完全由函数 } g_{\alpha\beta} \text{ 决定.}$$

注意曲线的参数有一个任意函数的自由度 $t \mapsto \tilde{t}(t)$, 所以我们可以假设参数取为弧长参数, 即要求 $g_{\alpha\beta} \dot{q}^\alpha \dot{q}^\beta = 1$. (**)
于是问题就变成约束条件 (**)
下求函数 $\dot{q}^\alpha(t)$ 使 (**) 取极小值.

引理 条件变分问题 (**) 的解可用如下 ODE 给出

$$\frac{d}{dt} (g_{\alpha\beta} \dot{q}^\beta) = \frac{1}{2} \frac{\partial g_{\alpha\beta}}{\partial q^\alpha} \dot{q}^\beta \dot{q}^\alpha \quad (\text{***}) \quad (\text{Ref: Zorich?})$$

$$\text{定义 } P_\alpha = g_{\alpha\beta} \dot{q}^\beta \quad g^{\alpha\beta} = (g_{\alpha\beta})^{-1}. \quad H = \frac{1}{2} g^{\alpha\beta} P_\alpha P_\beta.$$

$$\text{则 } (\text{***}) \text{ 可改写为 } \dot{P}_\alpha = -\frac{\partial H}{\partial q^\alpha}. \quad \dot{q}^\alpha = \frac{\partial H}{\partial P_\alpha} \quad \text{这称为 Hamilton 正则方程.}$$

定理: 设函数 $f(q^1, \dots, q^n, A_1, \dots, A_n)$ 满足

$$\det \left(\frac{\partial^2 f}{\partial q^\alpha \partial A_\beta} \right) \neq 0. \quad \text{定义变换 } (P, q) \mapsto (A, B) \text{ 满足}$$

$$P_\alpha = \frac{\partial f}{\partial q^\alpha}, \quad B^\alpha = \frac{\partial f}{\partial A_\alpha}$$

记 $\tilde{H}(A, B) = H(P(A \cdot B), q(A \cdot B))$. 则 Hamilton 正则方程

$$\dot{P}_\alpha = -\frac{\partial H}{\partial q^\alpha}, \quad \dot{q}^\alpha = \frac{\partial H}{\partial P_\alpha} \quad \text{等价于} \quad \dot{A}_\alpha = -\frac{\partial \tilde{H}}{\partial B^\alpha}, \quad \dot{B}^\alpha = \frac{\partial \tilde{H}}{\partial A_\alpha}.$$

证明: 考虑 $n=1$ 的情形, 一般情形留作练习. 省去指标:

$$P = f_q, \quad B = f_A \Rightarrow dp = f_{qA} dq + f_{qA} dA, \quad dB = f_{qA} dq + f_{AA} dA.$$

$$\Rightarrow A_p = q_B = \frac{1}{f_{qA}}, \quad A_q = -P_B = -\frac{f_{qA}}{f_{qA}}.$$

$$B_p = -q_A = \frac{f_{AA}}{f_{qA}}, \quad B_q = P_A = f_{qA} - \frac{f_{qA} f_{AA}}{f_{qA}}.$$

这里有

$$\dot{A} = A_q \dot{q} + A_p \dot{p} = -P_B H_p - Q_B H_q = -\tilde{H}_B.$$

$$\dot{B} = B_q \dot{q} + B_p \dot{p} = P_A H_p + (-Q_A) H_q = \tilde{H}_A.$$

□

特别地，如果能找到函数 $f(q, A)$ ，使

$$\tilde{H} = H\left(\frac{\partial f}{\partial q}, q\right) = 0 \text{ 时 } \dot{A}_d = 0, \dot{B}_d = 0. \text{ 平衡方程完全解出.}$$

定义：① 称 $H\left(\frac{\partial f}{\partial q}, q\right) = C_0$ 为 Hamilton-Jacobi 方程

② 若有 $f(q^1, \dots, q^n, A_1, \dots, A_n)$ 满足 HJ 方程， A_1, \dots, A_n 为任意常数。

且 $\det\left(\frac{\partial^2 f}{\partial q^i \partial A_j}\right) \neq 0$ ，则称 f 为 HJ 方程的千古数。

对于圆柱坐标问题，HJ 方程为 $\frac{1}{2} g^{AB}(q) \frac{\partial f}{\partial q^A} \frac{\partial f}{\partial q^B} = 0$ ，

当年 Jacobi 就是研究椭球上的圆柱坐标时提出的 HJ 方程。

在广义相对论中，引力场方程的解给出时空度规 $ds^2 = g_{AB} dq^A dq^B$ 。

(g_{AB} 符号差为 2)，然后 g_{AB} 的圆柱坐标给出半径子轨迹。圆柱坐标参数 t 叫固有时，它满足 $\frac{\partial g}{\partial t} \left(\frac{\partial q^A}{\partial t} \right) \left(\frac{\partial q^B}{\partial t} \right) = \begin{cases} C^2, & \text{静质量非零粒子} \\ 0, & \dots \end{cases}$

右边的常数就是 HJ 右边的 C_0 。

例 史瓦西黑洞的度规为

$$ds^2 = \left(1 - \frac{r_0}{r}\right) C^2 dt^2 - \frac{dr^2}{1 - \frac{r_0}{r}} - r^2(d\theta^2 + \sin^2 \theta d\varphi^2). \quad (r_0 \text{ 待定})$$

$$P_t = \left(1 - \frac{r_0}{r}\right) C^2 t, \quad R = \frac{r}{1 - \frac{r_0}{r}}, \quad P_\theta = -r^2 \dot{\theta}, \quad P_\varphi = -r^2 \sin^2 \theta \dot{\varphi}$$

$$H = \frac{1}{2} \left[\frac{P_t^2}{\left(1 - \frac{r_0}{r}\right) C^2} - \left(1 - \frac{r_0}{r}\right) R^2 - \frac{1}{r^2} P_\theta^2 - \frac{P_\varphi^2}{r^2 \sin^2 \theta} \right]. \quad \text{motivo 的 } \frac{P_\varphi^2}{r^2 \sin^2 \theta}.$$

$$\text{HJ: } \frac{1}{\left(1 - \frac{r_0}{r}\right) C^2} \left(\frac{\partial f}{\partial t}\right)^2 - \left(1 - \frac{r_0}{r}\right) \left(\frac{\partial f}{\partial r}\right)^2 - \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial f}{\partial \theta}\right)^2 - \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \left(\frac{\partial f}{\partial \varphi}\right)^2 = C^2$$

14

这种方程通常通过分离变量法求解，设

$$f(t, r, \theta, \phi) = \varepsilon t - L\phi + R(r) + \Theta(\theta), \quad \text{代入 HJ 得}$$

$$\frac{\varepsilon^2}{(1-\frac{r_0}{r})c^2} - \left(1 - \frac{r_0}{r}\right)R'^2 - \frac{1}{r^2}\Theta'^2 - \frac{L^2}{r^2 \sin^2 \theta} = c^2$$

$$\Rightarrow r^2 \left[\frac{\varepsilon^2}{(1-\frac{r_0}{r})c^2} - \left(1 - \frac{r_0}{r}\right)R'^2 - c^2 \right] = \Theta'^2 + \frac{L^2}{\sin^2 \theta} = A.$$

接下来代入 $P_\alpha = \frac{\partial f}{\partial q^\alpha}$, 即 $P_t = \varepsilon$, $P_{R'} = R'$, $P_\theta = \Theta'$, $P_\phi = -L$.

$$\text{得 } \left(1 - \frac{r_0}{r}\right)c^2 t = \varepsilon, \quad r^2 \sin^2 \theta \dot{\phi} = L, \quad r^4 \dot{\theta}^2 + \frac{L^2}{\sin^2 \theta} = A.$$

$$\dot{r}^2 = \frac{\varepsilon^2}{c^2} - \left(1 - \frac{r_0}{r}\right)\left(c^2 + \frac{A}{r^2}\right). \quad \text{由对称性可取 } \theta = \frac{\pi}{2}. \quad \text{考虑 } r(\phi)$$

$$\left(\frac{dr}{d\phi}\right)^2 = \left(\frac{\varepsilon^2}{c^2} - \left(1 - \frac{r_0}{r}\right)\left(c^2 + \frac{L^2}{r^2}\right)\right) / \left(-\frac{L^2}{r^2}\right) \quad \text{于是有}$$

$$\varphi = \int \frac{\frac{L}{r^2} dr}{\sqrt{\frac{\varepsilon^2}{c^2} - \left(1 - \frac{r_0}{r}\right)\left(c^2 + \frac{L^2}{r^2}\right)}} \quad \text{最后取 } E = \frac{\varepsilon^2 - c^4}{2c^2}.$$

$$r_0 = \frac{2GM}{c^2}, \quad GM = k.$$

$$= \int \frac{4r^2 dr}{\sqrt{2E + \frac{2k}{r} - \frac{L^2}{r^2} + \frac{1}{c^2} \frac{2kL^2}{r^3}}} \quad \begin{array}{l} \text{利用前面的微扰技术} \\ \text{可求出考虑 GR 效应下的} \\ \text{椭圆轨道进动角.} \end{array}$$

经典 Kepler AR 修正.

§7 氢原子能级量子态.
在量子力学中，电子的运动状态由 $\psi \in L^2(R^3; C)$ 描述，时间上的演化由 Schrödinger 方程给出：

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = H\psi, \quad \text{其中 } H \text{ 是 } V \text{ 上的 } -4 \text{ Hermite 算子.}$$

来自经典力学中的 Hamilton 算子.

在氢原子问题中, H 与 ψ 无关, 问题转化为求 H 的特征值和特征向量 ψ , $H\psi = E\psi$, 此处的 H 具体为

$$H = -\frac{\hbar^2}{2\mu} \nabla^2 - \frac{qe^2}{r}, \quad \text{方为普朗克常数, } \mu = \frac{m_e m_p}{m_e + m_p}$$

记 $\frac{\mu E}{\hbar^2} = a$, $\frac{qe^2}{\hbar^2} = b$. 则要解之程 $(\frac{1}{2} \nabla^2 + \frac{b}{r} + a) \psi = 0$.

(未完待续)